

PRESENTACIÓN

El SMART GROUP SG 450 es un Robot con ventosas equipado con un cabezal "3D" para levantar, mover y colocar placas lisas, puertas o ventanas sin dificultad. Los Robot de la marca SMART GROUP son los primeros robots de ventosa del mercado con sistema de control de sobrecarga. Además, son los únicos que ofrecen una altura de elevación de hasta 5,80 m. y un alcance de 3,50 m. con total seguridad.

- ❑ Altura Max. : 5,80 m
- ❑ Alcance Max. delante las ruedas: 3,50 m
- ❑ Capacidad Max.: 450 kg
- ❑ Ruedas todoterreno
- ❑ Sistema de tracción sobre las ruedas delanteras
- ❑ Timón y palancas ergonómicas
- ❑ Movimientos hidráulicos proporcionales :
 - Inclinación de Brazo
 - Extensión de Brazo
 - Basculante de cabezal
- ❑ Velocidad de movimientos regulable desde el telemando
- ❑ Telemando de serie / Radio comando en opción
- ❑ Sistema de Seguridad que regula la velocidad de movimientos al aproximarse al límite de carga
- ❑ Baterías sin mantenimiento tipo AGM
- ❑ Acceso fácil para mantenimiento y reparaciones



Timón y palancas de mando ergonómicas



Chasis con estabilizadores y ruedas todoterreno



Unidad central agrupa todas funciones de aspiración



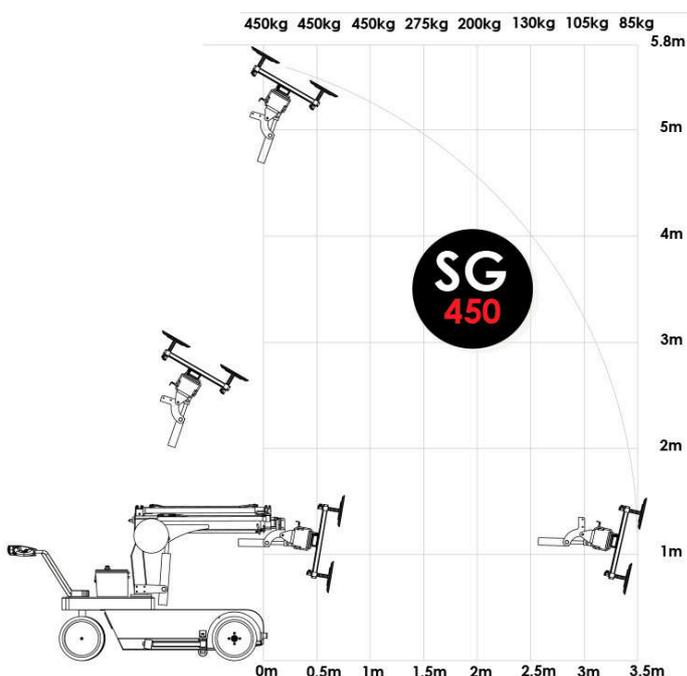
Telecomando de serie
Radio comando en opción

Conformité CE - Conforme aux normes IP 65 et EN 13155

CARACTERÍSTICAS TÉCNICAS	SMART GROUP SG 450
Capacidad de carga máxima.	450 kg.
Peso total de la máquina	1050 Kg
Dimensiones totales (L x l x h)	2080 x 810 x 1520 mm
Alcance fronta del brazo desde las ruedas	3500 mm
Rotación del porta-ventosas	+/- 180° manual
Rotación Lateral del porta-ventosas	+/- 90° manual
Desplazamiento lateral del porta-ventosas	100 mm
Basculación del Porta-ventosas	180° hidráulico
Sistema de Aspiración	De doble circuito
Altura de elevacion Maxi / Al eje del porta-ventosas	5800 mm / 5500 mm
Número y diámetro de las ventosas	4 x 300 mm
Baterías	4 x 12 V - 105 Ah / AGM
Autonomia	8 horas
Cargador de baterías integrado	230 V
Tiempos de recarga	1h – 30% / 8h – 100%
Sistema de tracción delantera	Moto reductores -1,2 kW
Freno de tracción	Electro-Magnético



DIAGRAMA DE TRABAJO



DIMENSIONES

